

シミュレーター開発

RCP

環境構築

Altera SoC を用いたカスタム RCP 環境構築

市販の評価基板を用いて RCP(Rapid Control Prototyping) 環境を構築できます。

■ AlteraSoC 評価基板を使った RCP 環境

動作パラメータの調整、計測ログの収集、etc.

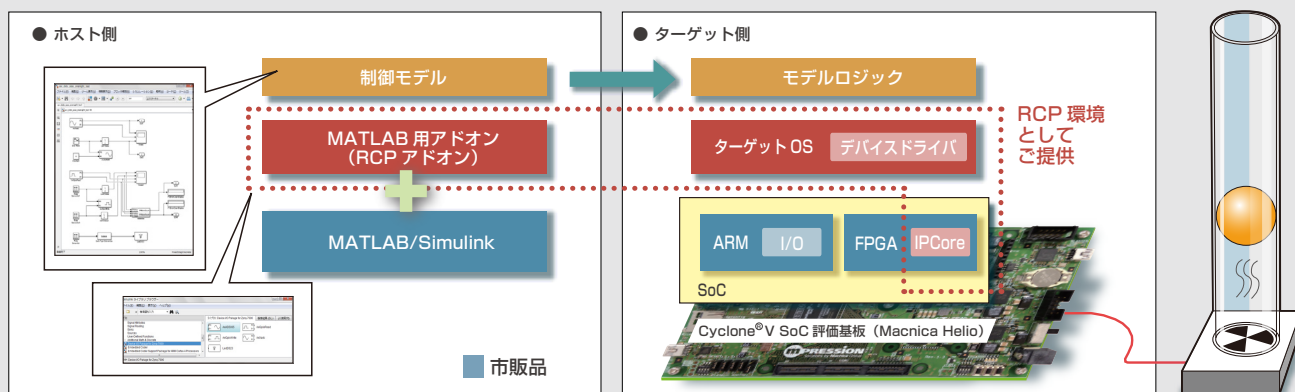
モデルを記述

Simulink から実行

RCP 環境で制御が動作

制御対象が動作

制御対象



開発内容

お客様要望例

- ▶ これから MBD を活用した製品開発 (試作) を行いたい
- ▶ 既存システムを MBD でリファクタリングするが、非 MBD の既存資産 (S/W,H/W) を流用したい
- ▶ AlteraSoC を使った製品開発を考えている

NDR のソリューション

MATLAB 用に RCP アドオンを開発

- ▶ カスタム I/O ブロック
独自開発の IP コア用 Simulink ブロック (S-Function)
 - ▶ Simulink のエクスターナルモード (モデルの自動実行) に対応
 - ▶ パッケージ構成 (アドオン用)
パッケージとして Simulink ライブラリ ブラウザー に登録
- ※「RCP アドオン」は、MATLAB/Simulink 向けの、基板用 Simulink ブロック やクロスビルド設定などをパッケージしたものを指します。

特徴

- ▶ 弊社独自のファンコントローラシステムに、モデルベースデザインツールを連携し、RCP 環境を構築
- ▶ ご要望に合わせて様々な製品の RCP 環境を構築
バッテリー充電制御、モーター制御、etc.
- ▶ MATLAB/Simulink で標準サポートされていない評価基板も対応可能
- ▶ サードパーティ製 IP コア、独自開発 FPGA などにも、モデル制御で開発可能
- ▶ RCP 環境、ターゲットプラットフォーム、基板開発などをワンストップでご提供
- ▶ Altera SoC を使用した独自基盤でも構築可能